

Ansteuerung des intelligenten Interfaces dEMCU ASCII - Steuerbefehle

Reset durchführen	Befehl: @R<CR>	Quittierung: <READY ERROR>
Version abfragen	Befehl: @V<CR>	Quittierung: @V dEMCU-v1.00<READY ERROR>
Status abfragen (siehe Handbuch)	Befehl: @X<CR>	Quittierung: Xaaaaa<READY ERROR>
Achsenposition abfragen a[X,Y,Z]	Befehl: @La<CR>	Quittierung: Labbbb<READY ERROR> Bsp.: LX<CR> → LX1234<READY>
Startgeschwindigkeit einstellen	Befehl: #Saaaa<CR>	Quittierung: <READY ERROR>
Endgeschwindigkeit einstellen a[1..9] b[1..16.000]	Befehl: #Ea,bbbb<CR>	Quittierung: <READY ERROR> Bsp.: L1,800<READY>
Rampenlänge einstellen a[0..10.000]	Befehl: #Raaaa<CR>	Quittierung: <READY ERROR>
Referenzreihenfolge festlegen a,b,c[x,y,z]	Befehl: #Habc<CR>	Quittierung: READY ERROR>
Offset nach Referenzfahrt einstellen	Befehl: #Oa,bbbb<CR>	Quittierung: <READY ERROR>
Referenzfahrt ausführen a,b,c[x,y,z]	Befehl: \$Habc<CR>	Quittierung: <BUSY ERROR>...<READY>
Vektorfahrt ausführen g[1..9] a[x,y,z,X,Y,Z] b[-5.000.000...5.000.000]	Befehl: Lg,abbbb[,abbbb]<CR>	Quittierung: <BUSY ERROR>...<READY> Bsp.: L1,X200,Y500<BUSY><READY>
Achsen anhalten	Befehl: @B<CR>	Quittierung: <READY ERROR>
Achsen sofort stoppen	Befehl: @S<CR>	Quittierung: <READY ERROR>
Pause setzen	Befehl: @A<CR>	Quittierung: <READY ERROR>
Pause beenden	Befehl: @C<CR>	Quittierung: <READY ERROR>
Ausgangssignal setzen a[1..3] b[1=setzen 0=löschen]	Befehl: Aa,b<CR>	Quittierung: <READY ERROR>
Wartezeit einfügen a[0..3.600.000]	Befehl: Waaaa<CR>	Quittierung: <BUSY ERROR>...<READY>
E1-Verknüpfung b[0,1]	Befehl: &E1,b<CR>	Quittierung: <READY ERROR>
Eingang abfragen n[0..F] b[1=gesetzt 0=gelöscht]	Befehl: @In<CR>	Quittierung: @In b<READY ERROR>

Ansteuerung des intelligenten Interfaces dEMCU

ASCII - Steuerbefehle

Programm schreiben n[1...7]

Befehl: *PwN<CR> Quittierung: *PwN<READY|ERROR>

Hh<STX> „den Programm-Header senden“
Quittierung: <READY|ERROR>

C<CR> „die Programm-Befehlskette senden“
Quittierung: <READY|ERROR>

c<CR> Quittierung: <READY|ERROR>

C<ETX> „den letzten Befehl mit <ETX> abschließen!“
Quittierung: <READY|ERROR>

Programm lesen n[1...7,a]

Befehl: *PRn<CR> Quittierung: *PRn Hh<STX>C<CR>c<CR>C<ETX><READY|ERROR>

Programm Header lesen n[1...7]

Befehl: *PRnH<CR> Quittierung: *PRnH Hh<READY|ERROR>

Programmgröße ermitteln

Befehl: *PS<CR> Quittierung: <READY|ERROR>

Hh<STX> „den Programm-Header senden“
Quittierung: <READY|ERROR>

C<CR> „die Programm-Befehlskette senden“
Quittierung: <READY|ERROR>

c<CR> Quittierung: <READY|ERROR>

C<ETX> „den letzten Befehl mit <ETX> abschließen!“
Quittierung: *PS aaaa<READY|ERROR>

Programm löschen n[1...7,a]

Befehl: *PEn<CR> Quittierung: *PEn <BUSY>...<READY|ERROR>

FAT lesen n[1...7]

Befehl: *FRn<CR> Quittierung: *FRn ssss,eeee<READY|ERROR>

Definitionen:

Rückmeldungen

<READY> == ACK == 6(dez)
<ERROR> == BEL == 7(dez)
<BUSY> == NAK == 21(dez)

Fehlermeldungen

E1: unbekannter Befehl
E2: ungültige Programm-Nr.
E3: ungültiger FAT-Eintrag
E4: Speicherüberlauf; Aktion wurde rückgängig gemacht
E5: Programm-Nr. bereits vorhanden
E6: ungültige Parameter
E7: Arbeitsbereich verlassen
E8: max. ProgrammHeader/Befehl-Länge von 256 Bytes überschritten